

Cours 1 End(V) et sous-espaces stables

V est un espace vectoriel sur le corps commutatif K .
 $\text{End}(V)$ est l'ensemble des endomorphismes de V .
 Définition d'une algèbre sur K , ou K -algèbre.
 $\text{End}(V)$ est une K -algèbre.

Si V est de dimension finie n , $\text{End}(V) \cong K^{n \times n}$
 en tant que K -algèbre.

De plus, $\text{End}(V)$ est un K -espace vectoriel
 de dimension n^2 , comme $K^{n \times n}$. Ceci découle
 de ce qu'un isomorphisme d'algèbres sur K
 est en particulier un isomorphisme d'espace
 vectoriels sur K .

Une base de $K^{n \times n}$ est formée par les
 matrices élémentaires E_{ij} , $1 \leq i, j \leq n$.

Si $(u_i)_{i \in I}$ est une famille d'endomorphismes
 de V , et W un sous-espace de V , on dit
 que W est un sous-espace stable sous cette
 famille si : $\forall i \in I, \forall w \in W, u_i(w) \in W$.

Nous appliquerons cette définition surtout dans
 le cas où la famille est réduite à un élément

Cependant, mentionnons sans démonstration le
 célèbre théorème de Burnside : soit A
 une sous-algèbre de $\text{End}(V)$, avec $K = \mathbb{C}$.
 Si A n'a pas de sous-espace stable, autre

que $\{0\}$ et V , alors $A = \text{End}(V)$.
($\dim(V)$ est supposée finie).

Réduire un endomorphisme, c'est trouver des sous-espaces stables sous u .

On a deux situations :

1. $V = V_1 \oplus \dots \oplus V_k$ et chaque sous-espace V_i est stable sous u .

Alors, dans une base adaptée à cette somme directe, la matrice de u a une forme diagonale par blocs.

2. $V_1 \subseteq V_2 \subseteq \dots \subseteq V_k = V$ et chaque sous-espace V_i est stable sous u .

Alors, dans une base adaptée à cette filtration, la matrice de u a une forme triangulaire par blocs.

Cas particuliers $\forall i, \dim(V_i) = 1$

Dans le cas 1., u est dite diagonalisable
et dans le cas 2., u est dite triangulable.

Nous y reviendrons.