

Lemme 1 Supposons que la matrice  $M$  soit  
diagonale par blocs de Jordan  $J_k$ ,  $k=1, \dots, p$ ,  
et que la dimension de  $J_k$  est  $n_k$ , avec valeur  
propre  $\alpha_k$ . Alors le polynôme caractéristique  
de  $M$  est  $\prod_{k=1}^p (\lambda - \alpha_k)^{n_k}$  et son polynôme  
minimal est  $\prod (\lambda - \alpha)^{m_\alpha}$  où  
 $m_\alpha = \max \{ n_k \mid k = \alpha \}.$

Exemple  $M$  somme diagonale de  
 $\begin{pmatrix} \alpha & 1 \\ 0 & \alpha \end{pmatrix}, (\alpha), \begin{pmatrix} \beta & 1 & 0 \\ 0 & \beta & 1 \\ 0 & 0 & \beta \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \beta & 1 & 0 \\ 0 & \beta & 1 \\ 0 & 0 & \beta \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \beta & 1 & 0 & 0 \\ 0 & \beta & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \beta & 1 \\ 0 & 0 & 0 & \beta \end{pmatrix} \quad \alpha \neq \beta$

Alors le polynôme caractéristique est  $(x - \alpha)^3 \cdot (x - \beta)^{10}$   
 le polynôme minimal est  $(x - \alpha)^2 (x - \beta)^4$ .

Preuve La matrice  $M$  est triangulaire,  
 donc son polynôme caractéristique  
 est le produit des  $x - \lambda$ ,  $\lambda \in$  diagonale.

Le polynôme minimal de  $J_k$  est  $(x - \alpha_k)^{n_k}$ .

Donc le polynôme minimal de  $M$  est

le p.p.m.c. de ces polynômes,  $k = 1, \dots, p$ .

□

## Preuve du th. 1 du cours 6

1. Écrivons que le polynôme minimal de  $f$  est  $\prod_{i=1}^r (\lambda - \alpha_i)^{n_i}$ , où les  $\alpha_i$  sont distincts et  $n_i \geq 1$ . Nous savons que  $V$  est somme directe des  $V'_{\alpha_i}$  (= sous-espace caractéristique de  $f$  pour la valeur propre  $\alpha_i$ ). De plus,  $V'_{\alpha_i} = \text{Ker}((f - \alpha_i)^{n_i})$ . Soit  $f_i$  la restriction de  $f$  à  $V'_{\alpha_i}$ . Alors  $f_i \in \text{End}(V'_{\alpha_i})$ . Posons

$f_i = \alpha_i \text{id}_{V'_{\alpha_i}} + h_i$ . Alors  $h_i$  est un endomorphisme nilpotent de  $V'_{\alpha_i}$ . Il possède donc une base de Jordan

$$\begin{array}{l} v_{1, n_1} \rightarrow v_{1, n_1-1} \rightarrow \dots \rightarrow v_{1, 2} \rightarrow v_{1, 1} \\ v_{2, n_2} \rightarrow \dots \rightarrow v_{2, 2} \rightarrow v_{2, 1} \\ \vdots \\ v_{k, n_k} \rightarrow \dots \rightarrow v_{k, 2} \rightarrow v_{k, 1} \end{array}$$

On a  $h_i(v_{r,s}) = v_{r,s-1}$  (avec  $v_{r,0} = 0$ )

Donc  $f_i(v_{r,s}) = v_{r,s-1} + \alpha_i v_{r,s}$ .

Si on écrit la matrice de  $f_i$  dans la base des  $v_{r,s}$ , on obtient une somme diagonale de  $k$  blocs de Jordan pour la même valeur propre  $\alpha_i$ .

Comme  $V$  est somme directe des  $V_{\alpha_i}'$ ,<sup>3</sup>  
on obtient une base de  $V$  en  
réunissant les bases des  $V_{\alpha_i}'$ ,  $i = 1, \dots, p$ .  
D'où l'existence de la forme de  
Jordan.

2. Unicité (cas d'une seule valeur  
propre). On se ramène au cas  
nilpotent. Si  $f$  a une seule  
valeur propre  $\alpha$ , alors  $(f - \alpha)^m = 0$   
pour un certain  $m$ . Donc  $h = f - \alpha \text{id}$   
est nilpotent. Donc le type d'une  
base de Jordan de  $h$  ne dépend  
que de  $h$ , donc ne dépend que de  
 $f$ . De plus, une base où  $f$  est  
sous forme de Jordan est une  
base de Jordan de  $h$ . D'où  
l'unicité dans ce cas, par le  
th. 2.

3. Unicité (cas général) On se ramène  
aux sous-espaces caractéristiques et  
à la 2<sup>ème</sup> partie.  $\square$